

Arş. Gör. ERTUĞRUL ATEŞ

Kişisel Bilgiler

E-posta: ertugrul.ates@agu.edu.tr

Web: <https://avesis.agu.edu.tr/ertugrul.ates>

Uluslararası Araştırmacı ID'leri

ScholarID: U7fEgLoAAAAJ

ORCID: 0000-0001-6628-5350

Yoksis Araştırmacı ID: 257249

Eğitim Bilgileri

Doktora, Abdullah Gül Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, -, Türkiye 2019 - Devam Ediyor

Yüksek Lisans, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, -, Türkiye 2016 - 2019

Lisans Çift Anadal, Erciyes Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği, Türkiye 2012 - 2015

Lisans, Erciyes Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Elektrik- Elektronik Mühendisliği, Türkiye 2010 - 2015

Yaptığı Tezler

Yüksek Lisans, HABERLEŞME TABANLI TREN KONTROL SİSTEMLERİ İÇİN EMNİYETLİ FREN MESAFESİ HESABI, Yıldız Teknik Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, 2019

Araştırma Alanları

Elektrik-Elektronik Mühendisliği, Güç Elektroniği, Elektrik Makineleri Kuramı ve Tasarımı, Elektrik Motoru Sürücüler, Mühendislik ve Teknoloji

Akademik Unvanlar / Görevler

Araştırma Görevlisi, Abdullah Gül Üniversitesi, Fen Bilimleri Enstitüsü, -, 2019 - Devam Ediyor

Araştırma Görevlisi, Niğde Ömer Halisdemir Üniversitesi, Mühendislik Fakültesi, Bilgisayar Mühendisliği Bölümü, 2018 - 2019

Araştırma Görevlisi, İstanbul Gelişim Üniversitesi, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Mekatronik Mühendisliği Bölümü, 2016 - 2018

Hakemli Kongre / Sempozyum Bildiri Kitaplarında Yer Alan Yayınlar

- I. **Sensorless Position and Speed Control of IPMSM with Sliding Mode Observer and Voltage Signal Injection**
Ateş E., Tekgün B., Abalay G.
3rd Global Power, Energy and Communication Conference- GPECOM2021, Antalya, Türkiye, 5 - 08 Ekim 2021
- II. **Sliding Mode Control of a Switched Reluctance Motor Drive with Four-Switch Bi-Directional DC-DC Converter for Torque Ripple Minimization**

ATEŞ E., TEKGÜN B., ABLAY G.

2020 International Conference on Smart Energy Systems and Technologies (SEST), Istanbul, Turkey, Türkiye, 7 - 09 Eylül 2020

III. An Approach for Moving Block Signalling System and Safe Distance Calculation

Ateş E., Üstoğlu İ.

2018 6th International Conference on Control Engineering Information Technology (CEIT), İstanbul, Türkiye, 25 - 27 Ekim 2018, ss.1296-1299

IV. Developing a Mathematical Model for CBTC System and Safe Braking Distance Calculation

ATEŞ E., ÜSTOĞLU İ.

International Conference on Applied Mathematics in Engineering (ICAME), Balıkesir, Türkiye, 27 - 29 Haziran 2018, ss.185

V. Designing a Model for Moving Block Signalling System with State-Space Modelling

ATEŞ E., ÜSTOĞLU İ.

International Conference on Mathematical Advances and Applications, İstanbul, Türkiye, 11 - 13 Mayıs 2018, ss.50

VI. Şiddetli Yer Hareketi Yükleri Altında Viskoz Amortisör Sönümleyici ile Yapısal Sistemler Yanıt Kontrolü

Etemadı A., Yaşar C. F., Ateş E.

OTOMATİK KONTROL ULUSAL TOPLANTISI, TOK2017, İstanbul, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2017, ss.137-141

VII. Bir FBF-6 Robot Sisteminin Tasarımı, Simulasyonu ve Hareket Kontrolü Üzerine Çalışma

Çoban F., Ateş E., Yaşar C. F.

OTOMATİK KONTROL ULUSAL TOPLANTISI, TOK2017, İstanbul, Türkiye, 21 - 23 Eylül 2017, ss.331-335

Bilimsel Araştırma / Çalışma Grubu Üyelikleri

Agu Power Lab, Abdullah Gül Üniversitesi, Turkey, <https://power.agu.edu.tr/index.php/tr/>, 2021 - Devam Ediyor

Metrikler

Yayın: 7

Atıf (Scopus): 4

H-İndeks (WoS): 1

H-İndeks (Scopus): 1